

ماهنامه علمى پژوهشى

### مهندسی مکانیک مدرس





## بررسی تأثیر جهت چرخش توربین برای دو توربین باد پشت سرهم به روش شبیهسازی گردابههای بزرگ

 $^{^{2}}$ امین الله ویسی $^{1}$ ، محمد حسین شنفیعی میم

- 1- دانشجوی دکتری، مهندسی مکانیک، دانشگاه سیستان و بلوچستان، زاهدان
  - 2- استادیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه بزرگمهر قائنات، قاین
  - \* قاين، كد پستى 9761986844، shafiei@buqaen.ac.ir

### چکیده

### اطلاعات مقاله

مقاله پژوهشی کامل دریافت: 23 شهریور 1395 پذیرش: 12 آبان 1395 ارائه در سایت: 28 آذر 1395 توربین باد شبیه سازی گردابههای بزرگ جریان آشفته مدل زیر شبکه اسماگورینسکی

# در این مطالعه از روش شبیهسازی گردابههای بزرگ به منظور بررسی اثرات جهت چرخش توربین باد پاییندست در دو پیکربندی جهت چرخش موافق و جهت چرخش مخالف استفاده شده است. نتایج به دست آمده با نتایج تجربی گزارش شده در کارهای گذشته تطابق خوبی دارد. پیکربندی جهت چرخش مخالف به منظور بررسی اثر آن بر بازدهی توربین باد پاییندست استفاده شده است. نتایج نشان می دهد بازدهی توربین باد پاییندست در پیکربندی جهت چرخش مخالف بدون هیچ تغییری در نوع توربین باد و آرایش مزرعه بادی حدود 4 درصد افزایش می بابد. توربین باد بالادست مقداری از انرژی باد را دریافت می کند. از این رو سرعت در راستای جریان کاهش و در راستاهای جانبی افزایش می بابد. جهت چرخش مخالف می باشد. این موضوع دلیل افزایش بازدهی توربین باد پاییندست در پیکربندی جهت چرخش مخالف می باشد. این سرعت در راستای جریان در ناحیه دنباله برای هر دو پیکربندی جهت چرخش مخالف است. نتایج مطالعه حاضر نشان می دهد پروفیل سرعت در راستای جریان در ناحیه دنباله برای هر دو پیکربندی جهت چرخش موافق و جهت چرخش مخالف تقریباً یکسان است، در حالی که سرعت در ارستای تغییرات زیادی دارد. به عبارت دیگر بازدهی توربین باد پاییندست افزایش می بابد.

# Investigation of blade rotation direction in two in line turbines using large eddy simulation

### Amin Allah Veisi<sup>1</sup>, Mohammad Hossein Shafiei Mayam <sup>2\*</sup>

- 1- Department of Mechanical Engineering, Sistan and Baluchestan University, Zahedan, Iran
- 2- Department of Mechanical Engineering, Bozorgmehr-University of Qaenat, Qaen, Iran
- \* P.O.B. 9761986844 Qaen, Iran, shafiei@buqaen.ac.ir

### **ARTICLE INFORMATION**

Original Research Paper Received 13 September 2016 Accepted 02 November 2016 Available Online 18 December 2016

Keywords:
Wind turbine
large eddy simulation
turbulence flow
Smagorinsky subgrid-scale model

### **A**BSTRACT

In this study Large Eddy Simulation method has been employed in order to investigate the effects of blade rotation direction of the downstream turbine in two co-rotating and counter-rotating configurations. The acquired results are in good agreement with presenting experimental data in literatures. Counter-rotating configuration is used in order to investigate the effect of blade rotation on the efficiency of downstream wind turbine. The results show that the efficiency of downstream wind turbine has increased about 4 percent without any change in wind farm layout and type of wind turbines. The upstream wind turbine absorbed a portion of wind energy. Hence the streamwise velocity is decreased and lateral velocities are increased in downstream direction. The flow behind the upstream turbine is rotated in the same direction with downstream turbine in a counter-rotating configuration. This is why the efficiency of downstream turbine is increased in a counter-rotating configuration. The results of the present study show that streamwise velocity profile is almost identical in both configurations, while lateral velocities are changed considerably. In other words, the better efficiency of wind farm could be due to the lateral velocities. Hence, the efficiency of wind farm could be increased by decreasing the distance between two consecutive wind turbines in a counter-rotating configuration.

### 1- مقدمه

تقاضای رو به رشد انرژی در سالهای اخیر مصرف انرژی را افزایش داده است. سوختهای فسیلی منابع سنتی انرژی میباشند. این سوختها بزرگترین منبع گسیل دی اکسید کربن و عامل اصلی گرمایش کره زمین میباشند. سوختهای فسیلی منابع محدودی دارند و روزی تمام میشوند. انرژیهای تجدیدپذیر جایگزینی برای سوختهای فسیلی میباشند. در بین

انرژیهای تجدیدپذیر انرژی باد از اهمیت ویژهای برخوردار است. این نوع از انرژی آلودگی زیست محیطی ندارد و به طور گسترده در سرتاسر جهان توزیع شده است[1]. ظرفیت انرژی باد قابل استفاده در سرتاسر دنیا خیلی بیشتر از انرژی مصرفی جهان است [2]. از اینرو به علت افزایش تقاضای انرژی در سرتاسر دنیا خیر، توسعه سریع توربینهای باد و مزارع بادی  $^1$  در سرتاسر دنیا

<sup>1</sup> Wind farms

مورد توجه قرار گرفته است. توربینهای باد به دو دسته عمده تقسیم میشوند. توربینهای محور افقی که حول یک محور افقی می چرخند و رایج-ترین نوع توربینهای بادی میباشند [3]. توربینهای محور عمودی که روتور اصلی به صورت عمودی نصب می شوند، این توربین ها نیازی به تنظیم جهت چرخش نسبت به جریان باد ندارند. جریان حول پرههای توربین باد محور افقی اختلاف فشاری بین دو طرف پره ایجاد میکند، که نتیجه آن یک نیروی برا بر روی یره است. این نیرو گشتاوری حول محور توربین باد ایجاد می کند و باعث چرخش آن میشود. ناحیه دنباله به دو قسمت دنباله نزدیک توربین ٔ و دنباله دور از توربین <sup>2</sup> تقسیم شده است [4]. ناحیه دنباله نزدیک حد فاصل بین 1 تا 3 برابر قطر روتور توربین باد است. در این ناحیه اثرات هندسه پره و گردابههای جدا شده از پره شدت بیشتری دارند. یک ویژگی مهم توربینهای باد محور افقی گردابههای جدا شده از لبه پره میباشد. مسیر حرکت این گردابهها مارپیچی است و به وسیله چرخش پره ایجاد شده است. گردابههای جدا شده از پره عامل تولید نویز و ارتعاش پره میباشند [5]. اطلاعات کافی در مورد رفتار گردابهها و تأثیر آنها بر توربینهای پاییندست به منظور تخمین بهتر بارهای وارد بر آنها موجود نیست. مزارع بادی را میتوان با بررسی ساختارهای آشفتگی بهینهسازی کرد. بهعبارت دیگر اثرات جریان سیال بر توربینهای بادی از طریق ساختارهای آشفتگی به منظور افزایش بازدهی مزارع بادی می تواند مطالعه شود. ناحیه پایین دست این قسمت، ناحیه دنباله دور از توربین بادی تعریف میشود. در ناحیه دنباله دور اثرات هندسه توربین اهمیت کمتری دارد. توربین باد پاییندست تحت تأثیر دنباله توربین باد بالادست میباشد. در حقیقت توربین باد پاییندست شرایط متفاوتی نسبت به یک توربین باد تک دارد. مقداری از انرژی باد توسط توربین باد بالادست جذب می شود، از این رو توربین باد پایین دست در معرض انرژی باد کمتر و شدت آشفتگی $^{8}$  بیشتری قرار دارد. انرژی قابل برداشت توسط یک توربین باد متناسب با مکعب سرعت است. بنابراین انرژی تولیدی توربین پایین دست کمتر از توربین بالادست است. با توجه به دلایل ذکر شده مطالعه گسترش دنباله در پایین دست توربین باد به منظور کاهش اثرات برهمکنش دنباله و افزایش بازدهی عملکرد مزارع بادی اهمیت بسیاری دارد [6].

مطالعات عددی و آزمایشگاهی بسیاری به منظور فهم بهتر میدان جریان در پاییندست یک توربین باد محور افقی صورت گرفته است. بسیاری از تحقیقات از روش RANS استفاده کردهاند که نتیجه آن میدان سرعت متوسطگیری شده زمانی است. میدان سرعت لحظهای به منظور فهم بهتر میدان جریان نیاز است، از اینرو روش شبیهسازی گردابههای بزرگ و توسط محققان بسیاری برای حل این مشکل پیشنهاد شده است. اوهمو و همکاران محققان بسیاری برای حل این مشکل پیشنهاد شده است. اوهمو و همکاران روش شبیهسازی گردابههای بزرگ و مدل مش لغزان پرداختند. آنها روش شبیهسازی گردابههای بزرگ و مدل مش لغزان پرداختند. آنها مشاهده کردند که در ناحیه دنباله نزدیک توربین باد گردابههای مارپیچی بایداری، توسط پرههای توربین ایجاد میشود که این ساختارهای آشفتگی در کوچک تری تفکیک میشوند و در ناحیه دنباله دور از توربین به گردابههای ناحیه دنباله ناپایدار میشوند و در ناحیه دنباله دور از توربین به گردابههای کوچک تری تفکیک میشوند. پخته اگل و همکاران [8] با استفاده از روش شبیهسازی گردابههای بزرگ لایه مرزی اتمسفری گذرنده از مزرعه بادی را مطالعه کردند. نتایج آنها میتواند برای افزایش بازدهی توربینهای باد و افزایش عمر توربینهای بادی و همکاران [9]

با استفاده از روش شبیهسازی گردابههای بزرگ اثرات همراستایی و طول مزرعه بادی را مورد مطالعه قرار داده و نشان دادند که برای دستیابی به حداکثر قدرت تولیدی لزوما نیاز به استفاده از پیکربندی شطرنجی در مزارع بادی نمی باشد. لی و همکاران [2] جریان حول یک توربین باد محور افقی با سرعتهای متفاوت جریان باد ورودی با دو رویکرد RANS و شبیهسازی گردابههای جدا شده<sup>5</sup> را مطالعه کردند. مطالعات آنها نشان میدهد که در سرعتهای بالای جریان باد، شبیهسازی گردابههای جدا شده در نمایش گردابههای جدا شده از پرههای توربین باد نسبت به RANS برتری دارد. ابرون و همکاران [10] در یک مطالعه آزمایشگاهی مشخصههای دنباله یک مدل ساده شده توربین باد غیر چرخان متخلخل و یک توربین باد چرخان سه پره را با دو شدت آشفتگی مختلف مطالعه کردند. آنها نشان دادند مدل ساده شده غیر چرخان متخلخل دنباله را در پاییندست توربین باد به درستی پیش بینی می کند. یانگ و همکاران [11] یک مطالعه آزمایشگاهی برای مشخص کردن، شکل گیری و سیر گردابههای مارپیچی جدا شده از پرههای توربین انجام دادند. ژانگ و همکاران [6] یک توربین باد محور افقی را با استفاده از روش آزمایشگاهی PIV مطالعه کردند. آنها نشان دادند ناحیه دنباله نزدیک توربین بادی با خصوصیات گردابههای مارپیچی جدا شده از پرههای توربین، غیر یکنواختی و ناهمگنی شدید مشخصههای جریان آشفته شناخته میشود. مائدا و همکاران [12] شدت آشفتگی جریان باد ورودی به تونل باد بر پروفیل دنباله درپایین دست توربین باد را مورد مطالعه قرار داده و نشان دادند که در شدت آشفتگی بالا، ناحیه دنباله سریعتر بازیابی میشود.

همانطور که ذکر شد مطالعات فراوانی به منظور فهم بهتر ناحیه دنباله، فاصله بین توربینهای باد و آرایش مزارع بادی انجام شده است. با افزایش فاصله بین توربین باد بازدهی مزرعه باد افزایش مییابد. این چیدمان مزرعه بادی احتیاج به فضای بیشتری دارد، در حالی که در مناطق زیادی محدودیت فضا وجود دارد. از اینرو حل این مشکل اهمیت بسزایی در طراحی مزارع بادی دارد. یک روش برای حل این مشکل پیکربندی جهت چرخش مزالع بادی دارد. یک روش زاویهای، جریان پشت توربین باد خلاف مخالف است. بر اساس بقای مومنتم زاویهای، جریان پشت توربین باد خلاف جهت چرخش پره می چرخد [11,6]. از این رو توربین باد پایین دست می تواند انرژی بیشتری از باد دریافت کند اگر خلاف جهت توربین باد بالادست

مطالعه حاضر بر اساس نتایج آزمایشگاهی بلایند تست 1 و بلایند تست 2 میباشد [14,13]. ابتدا جریان حول یک توربین باد تنها که در جهت پادساعتگرد می چرخد (اگر از بالادست به توربین نگاه شود) در سرعتهای دورانی متفاوت به روش شبیه سازی گردابه های بزرگ مطالعه می شود. همچنین یک توربین باد تنها که در جهت ساعتگرد می چرخد نیز در سرعتهای دورانی مختلف بررسی می شود. پرههای این توربین باد با آینه کردن پرههای توربین باد پادساعتگرد ایجاد شده اند. سپس جریان حول دو توربین باد پشت سر هم با دو پیکربندی جهت چرخش موافق و جهت چرخش مخالف شبیه سازی می شوند (شکل 1). علاوه بر این اثرات کاهش فاصله بین بادی، فضای مورد نیاز برای نصب توربین های باد می باشد. در پیکربندی جهت چرخش موافق کاهش فاصله جدایش منجر به کاهش بازدهی مزارع بادی می شود، در حالی که در پیکربندی جهت چرخش مخالف کاهش فاصله منجر به افزایش بازدهی می می شود. نتایج کار حاضر می تواند در اصلاح و چیدمان به افزایش بازدهی می شود. نتایج کار حاضر می تواند در اصلاح و چیدمان

<sup>5</sup> DES

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup> Helical tip vortices

<sup>1</sup> Near wake

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Far wake

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Turbulence intensity

<sup>4</sup> LES

 $\begin{tabular}{ll} Fig. 2 & Eddy & sizes & at & very & high & Reynolds & number, & with & various \\ lengthscales & [15] & \\ \end{tabular}$ 

شكل 2 اندازه گردابهها در اعداد رينولدز بالا با مقياسهاي طولي مختلف [15]

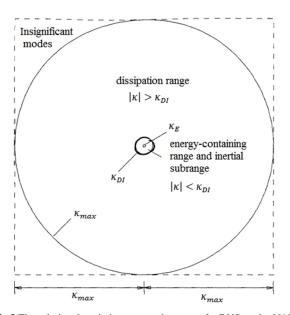


Fig 3 The solution domain in wavenumber space for DNS method [15] محدوده محاسباتی در محیط طیفی برای روش [15] DNS شکل 3 محدوده محاسباتی در محیط طیفی برای روش

RANS معادلات رینولدز برای میدان سرعت متوسط حل می شوند و اطلاعات لحظه ای سرعت در دسترس نمی باشند، ولی در روش شبیه سازی گردابه های بزرگ حرکتهای مقیاس بزرگ ناپایدار به طور صریح ارائه میشوند. این روش می تواند برای جریان هایی که حرکتهای مقیاس بزرگ ناپایدار، جدایی جریان و جدا شدن گردابه دارند دقیق تر و قابل اعتماد تر از مدلهای تنش رینولدز باشد [15]. محدوده محاسباتی در مطالعه حاضر به طور کلی از دو بخش محرک و ثابت تشکیل شده است. در بخش ثابت معادلات پیوستگی و مومنتم فیلترگیری شده برای جریان تراکم ناپذیر به صورت روابط (2,1) است:

$$\frac{\partial \overline{U}_i}{\partial x_i} = 0 \tag{1}$$

$$\frac{\partial \overline{U}_j}{\partial t} + \frac{\partial \overline{U}_i \overline{U}_j}{\partial x_i} = \nu \frac{\partial^2 \overline{U}_j}{\partial x_i x_i} - \frac{1}{\rho} \frac{\partial \overline{P}}{\partial x_j}$$
(2)

در معادله (2)،  $\overline{P}$  میدان فشار فیلتر شده است. تجزیه میدان سرعت در روش شبیه سازی گردابه های بزرگ و متوسط گیری زمانی میدان سرعت به ترتیب در معادلات (3) و (4) نشان داده شده است:

$$U = \overline{U} + u' \tag{3}$$

$$U = \langle U \rangle + u \tag{4}$$

u' میدان سرعت لحظهای،  $\overline{U}$  میدان سرعت فیلترگیری شده مکانی، U میدان سرعت پسماند $^2$  و u میدان سرعت نوسانی میباشد.

### 2- شبيه سازى عددى

### 2-1- معادلات حاكم

در روش شبیه سازی گردابه های بزرگ، گردابه های سه بعدی ناپایدار بزرگ تر به طور مستقیم حل می شوند و اثرات گردابه های مقیاس کوچک مدل می شوند. در این روش مقیاس های شامل انرژی حل می شوند و گردابه های کوچک تر از  $\ell_{EI}$  طبق تعریف کولومو گروف جدا کننده مقیاس های بزرگ از مقیاس های کوچک است) مدل می شوند. محدوده محاسباتی در اعداد رینولدز بالا با مقیاس های طولی مختلف در شکل 2 نشان داده شده است. محدوده شامل انرژی در برگیرنده گردابه هایی است که بیش از 80 در صد انرژی جریان را شامل می شوند.

در روش عددی مستقیم تمامی ساختارهای آشفتگی تا مقیاس کولوموگروف، حل میشوند. از نظر هزینه محاسباتی، شبیهسازی گردابههای بزرگ بین مدل تنشهای رینولدز  $^1$  و روش شبیهسازی عددی مستقیم قرار می گیرد و دلیل بهوجود آمدن روش شبیهسازی گردابههای بزرگ محدودیتهای این دو روش میباشد. برای مثال هزینه محاسباتی روش عددی مستقیم با مکعب عدد رینولدز افزایش میبابد، اکثر هزینه محاسباتی در DNS، صرف کوچکترین حرکتهای اتلافی میشود [15]. شکل 3 محدوده محاسباتی در فضای عدد موج برای روش 0.00 و تنها 0.00 و مودها در عدد موج 0.00 و تنها 0.00 و مودها در عدد موج 0.00 و تنها 0.00 و مودها در عدد موج میشتر هزینه محاسباتی در روش DNS مین بیشتر هزینه محاسباتی در روش DNS مروث کوچکترین مقیاسهای عنی بیشتر هزینه محاسباتی در روش DNS حرصد انرژی را شامل میشوند.

این موضوع اهمیت استفاده از روش شبیهسازی گردابههای بزرگ را به خوبی نشان میدهد. تنشهای رینولدز ظاهر شده در معادلات RANS مجهول میباشند. تنشهای رینولدز از طریق لزجت آشفتگی یا به صورت مستقیم یا از طریق معادلات انتقالی تنش رینولدز حل میشوند. در مدلهای

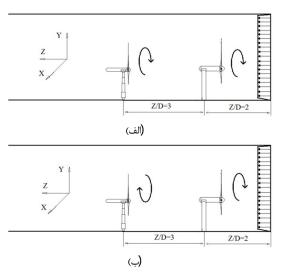


Fig 1 (a) Co-rotating configuration. (b) counter-rotating configuration شکل 1 (الف) پیکربندی جهت چرخش مخالف شکل 1 (الف) پیکربندی جهت چرخش مخالف

توربینها در یک مزرعه بادی و همچنین افزایش عملکرد این مزارع مورد استفاده قرار گیرد. لذا با عنایت به توضیحات ارایه شده و اهمیت موضوع انرژیهای نو، کار حاضر یک مطالعه کاربردی و مفید خواهد بود.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Residual (SGS) velocity field

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Reynolds Stress Models

به نرخ فیلتر شده کرنش مرتبط میشود.

$$\tau_{ij}^r = -2\nu_r \bar{S}_{ij} \tag{15}$$

$$\bar{S}_{ij} = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial \bar{U}_i}{\partial x_j} + \frac{\partial \bar{U}_j}{\partial x_i} \right) \tag{16}$$

ضریب تناسب  $\nu_r$  در رابطه بالا لزجت گردابهای حرکتهای پسماند است و  $\overline{S}_{ij}$  تانسور نرخ کرنش فیلتر شده است. لزجت گردابهای با قیاس از فرضیه طول اختلاطی $^{5}$  به صورت رابطه (17) مدل می شود:

$$v_r = \ell_s^2 \bar{S}$$

$$= (C_s \Delta)^2 \bar{S}$$
(17)

که در اینجا  $\overline{\xi}$  نرخ کرنش فیلتر شده مشخصه میباشد،  $\overline{\xi}$  مقیاس طولی اسماگورینسکی است که از طریق ثابت اسماگورینسکی  $C_{
m S}$  متناسب با عرض فیلتر ∆ میشود. مدلهای دیگری نیز برای حل مسأله محصور در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ پیشنهاد شده است. ژرمانو و همکاران [17] مدل دینامیکی را ارائه کردند که با استفاده از دو تابع فیلتر یک مقدار محلی مناسب از  $C_{
m s}$  ارائه می کرد. مدتی بعد اصلاحاتی بر روی این مدل توسط لیلی [18] و مننوو و همكاران [19] صورت گرفت. مدلهای دیگری نیز توسط بردینا و همکاران [20] و کلارک و همکاران [21] پیشنهاد شد، این مدلها ترکیبی از مدل اسماگورینسگی با مدلهای دیگر است که اصطلاحا به آنها مدل های ترکیبی 4 گفته می شود. مدل اسما گورینسکی علاوه بر ساد گی هزینه محاسباتی کمتری دارد و برای بسیاری از جریانهای آشفته نتایج خوبی داشته است. در این مطالعه از مدل اسماگورینسکی به خاطر سادگی و کمتر بودن هزینه محاسباتی استفاده شده است. ثابت اسماگورینسکی یک ثابت تجربی است که با توجه به شرایط مسأله و موارد تجربه شدهی قبلی انتخاب می شود. در این مطالعه مقدار این ثابت برابر  $C_{
m s}$  انتخاب شده که مطابقت خوبی با نتایج تجربی دارد. عرض فیلتر برابر اندازه شبکه است و با رابطه (18) محاسبه می شود:

$$\Delta = \left(\Delta_x \Delta_y \Delta_z\right)^{1/3} \tag{18}$$

### 2-3- مشخصات توربين باد محور افقى

این مطالعه بر اساس نتایج آزمایشگاهی بلایند تست 1 و بلایند تست 2 میباشد [13] و [14]. کارگاه بلایند تست 1 یک توربین باد تنها و کارگاه بلایند تست 2 دو توربین باد با هندسه مشابه است که آرایش خطی دارند فقط اندکی قطر توپیها متفاوت میباشد که باعث میشود قطر روتورها مقداری متفاوت شود،  $D_1=0.944$  و  $D_2=0.894$  توربین باد کارگاه مقداری متفاوت شود، کاملا یکسانی با توربین باد پاییندست در کارگاه بلایند تست 2 دارد. اگر از بالادست به توربین باد نگاه شود توربینها در جهت بلایند ست 2 دارد. اگر از بالادست به توربین باد نگاه شود توربینها در جهت پاد ساعتگرد میچرخند. بالواره استفاده شده در پرههای توربین باد از نوع NRELS826 میباشد. این پروفیل به گونهای طراحی شده است که ضریب برا بالا باشد و حساسیت کمی به زبری داشته باشد، و همچنین برای پره با نوکی که سختی کمی دارد متناسب باشد [22]. توصیف کاملی از بالواره همراه با ضرایب برا و پسا برای جریانهایی با اعداد رینولدز بالا توسط سامر [23] ارائه شده است. در شکل 4 مقطع بالواره نمایش داده شده است.

### 2-4- شرایط مرزی و شبکه محاسباتی

تونل باد شبیه سازی شده در این مطالعه به ترتیب طول، عرض و ارتفاع دارد. توربینهای باد در مرکز تونل باد نصب شده

این تانسور با تانسور تنش رینولدز قابل قیاس است:

$$\langle u_i u_j \rangle = \langle U_i U_j \rangle - \langle U_i \rangle \langle U_j \rangle \tag{6}$$

با جایگذاری رابطه (5) در رابطه (2) رابطه (7) بهدست می آید:

$$\frac{\partial \overline{U}_{j}}{\partial t} + \frac{\partial \overline{U}_{i}\overline{U}_{j}}{\partial x_{i}} = \nu \frac{\partial^{2} \overline{U}_{j}}{\partial x_{i}x_{i}} - \frac{1}{\rho} \frac{\partial \overline{P}}{\partial x_{j}} - \frac{\partial \tau_{ij}^{R}}{\partial x_{i}}$$
(7)

تانسور تنش پسماند غیر ایزوتروپیک به صورت رابطه (8) تعریف میشود:  $au_{ij}^r = au_{ij}^R - rac{2}{3}k_r\delta_{ij}$ 

تنش پسماند ایزوتروپیک در فشار فیلتر شده اصلاح شده ظاهر میشود:  $\bar{P} = \overline{P} + \frac{2}{3} \rho \; k_r \tag{9}$ 

و معادله مومنتم به صورت رابطه (10) در می آید:

$$\frac{\partial \overline{U}_{j}}{\partial t} + \frac{\partial \overline{U}_{i}\overline{U}_{j}}{\partial x_{i}} = v \frac{\partial^{2}\overline{U}_{j}}{\partial x_{i}x_{i}} - \frac{1}{\rho} \frac{\partial \overline{P}}{\partial x_{j}} - \frac{\partial \tau_{ij}^{r}}{\partial x_{i}}$$

$$(10)$$

در سیستم مختصات متحرک، پرهها سرعت زاویهای ثابت  $\overrightarrow{w}$  را نسبت به محیط ساکن دارند. مرکز سیستم محرک با یک بردار مکان  $\overrightarrow{r_0}$  مشخص شده است. محور چرخش در جهت بردار  $\hat{z}$  است، پس می توان رابطه (11) را نوشت:

$$\vec{\omega} = \omega \hat{z} \tag{11}$$

و موقعیت پره نسبت به مرکز محیط محرک با بردار مکان  $\vec{r}$  مشخص می- شود. سرعت سیال با رابطه (12) از محیط ساکن به محیط محرک تبدیل می شود:

$$\vec{v}_{\rm r} = \vec{v} - \vec{\omega} \times \vec{r} \tag{12}$$

 $\vec{\mathbf{v}}_{r}$  است،  $\vec{\mathbf{v}}_{r}$  است،  $\vec{\mathbf{v}}_{r}$  در رابطه بالا  $\vec{\mathbf{v}}_{r}$  ، سرعت نسبی (سرعت در محیط ساکن) و  $\vec{\mathbf{w}}$  سرعت زاویهای است. معادلات پیوستگی و مومنتم در سیستم مختصات محرک به صورت روابط (14,13) بازنویسی می شود:

$$\nabla \cdot \vec{v}_r = 0 \tag{13}$$

$$\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \nabla \cdot (\vec{v}_r \vec{v}) \vec{\omega} \times \vec{v} = -\frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \vec{v}$$
 (14)

### 2-2-مدل زير شبكه

در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ نیز مشابه روش معادلات رینولدز مسأله محصور  $^2$  وجود دارد. در روش معادلات رینولدز برای یک جریان سهبعدی، چهار معادله حاکم مستقل وجود دارد؛ سه مؤلفه معادله مومنتم و معادله پیوستگی، در حالی که تعداد مجهولات این چهار معادله علاوه بر سه مؤلفه سرعت و فشار (4 مجهول) شامل تنشهای رینولدز نیز میشود. این موضوع در مکانیک سیالات تحت عنوان مسأله محصور شناخته میشود. برای حل این مشکل تانسور تنشهای رینولدز با استفاده از مدلهای لزجت آشفتگی یا از طریق معادلات تنش رینولدز به دست می آید. مسأله محصور در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ با مدل کردن تانسور تنش پسماند همسانگرد حل می شود. ساده ترین مدل توسط اسماگورینسکی [16] پیشنهاد شده است. در این مدل ابتدا با استفاده از مدل لزجت گردابه ای خطی تانسور تنش پسماند

 $<sup>\</sup>overline{U}_i\overline{U}_j$  از آنجاکه ضرب فیلتر شده  $\overline{U}_i\overline{U}_j$  با ضرب سرعتهای فیلتر شده این تفاوت دارد، رابطه (2) با معادلات ناویر استوکس تفاوت دارد، اختلاف بین این دو، تانسور تنش پسماند است که به صورت رابطه (5) تعریف میشود:  $au_{ij}^R=\overline{U}_i\overline{U}_j-\overline{U}_i\overline{U}_j$  (5)

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Mixing-length hypothesis

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Mixed models

Anisotropic residual-stress

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Closure problem

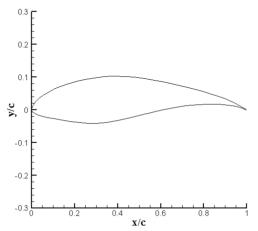


Fig 4 NRELS826 airfoil.

شكل 4 بال واره NRELS826

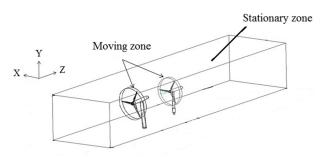
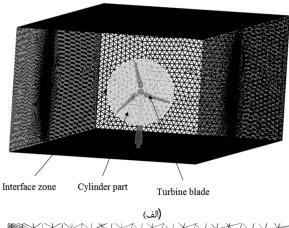


Fig 5 Wind tunnel placement of two in line turbines.

شکل 5 محل قرار گیری دو توربین باد پشت سر هم.



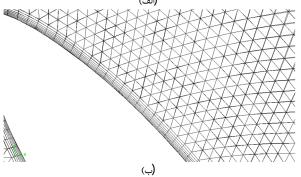


Fig 6 (a)computational mesh for a single wind turbine (b) typical mesh around the blade surface.

شکل6 (الف) شبکه محاسباتی برای یک نوربین باد (ب) نمونه شبکه بندی حول سطح پره

است. فاصله توربین باد از ورودی تونل باد برای یک توربین باد تنها برابر با 5D است. D قطر روتور توربین است. D برای دو توربین باد پشت سر هم این فاصله برابر D است. ارتفاع مرکز توپی از سطح زمین برای تمامی توربینها D 0.817mm از سطح زمین برای تمامی توربینها

در این مطالعه هندسه توربین باد دقیقا مشابه مدل آزمایشگاهی اجرا شده است. محدوده محاسباتی در مطالعه حاضر به طور کلی از دو بخش محرک و ثابت تشکیل شده است. بخش محرک شامل یک استوانه باریک است که تراکم شبکه محاسباتی در این ناحیه زیاد است، پرههای توربین باد درون استوانه قرار گرفتهاند و امكان چرخش پرهها در این بخش فراهم شده است. بخش ثابت مابقی فضای تونل باد را شامل می شود. به دلیل استفاده از تکنیک مش لغزان ا برای بخش متحرک بر خلاف مدل MRF یک وجه مشترک دو لایهای انتخاب شده است. تکنیک مش لغزان دقیق ترین روش شبیه سازی جریان برای بخشهای محرک چندگانه میباشد، اما استفاده از این روش هزینه محاسباتی را بالا میبرد. به منظور حل گردایانهای شدید سرعت در مجاورت روتور توربین باد، شبکهبندی در نواحی نزدیک پره، توپی و برج نگهدارنده بسیار ریز در نظر گرفته شده است. در نزدیکی پرههای توربین باد -حداکثر مقدار  $y^+$  برابر 5 است که مقدار قابل قبولی برای این روش شبیه سازی است (شکل 6). سرعت باد در ورودی تونل باد 10 m/s است. در این سرعت ورودي شدت آشفتگي 0.3%= TI است. شدت آشفتگي به صورت نسبت انحراف معیار به سرعت مرجع با رابطه (19) تعریف می شود:

$$TI = \frac{\langle u^2 \rangle^{1/2}}{U_{\text{ref}}}$$
 (19)

در سطوح پره، برج و دیوارهای تونل باد نیز دیواره با شرط عدم لغزش در سطوح پره، برج و دیوارهای تونک پره در رابطه (20) ارائه شده است:  $TSR = \omega R/U_{ref}$  (20)

که در اینجا  $\omega$  سرعت دورانی، R شعاع روتور و  $U_{\rm ref}$  سرعت مرجع است. در کار حاضر سرعت دوارنی برای یک توربین باد تنها TSR=6 و برای پیکربندی با دو توربین بادپشت سر هم سرعت دورانی توربین باد بالادست TSR=6 برای توربین باد پاییندست TSR=6 است. سرعتهای دورانی به گونهای انتخاب شده اند که بالاترین بازدهی را داشته باشند [14].

در صورتی که جریانی شرایط آشفته شدن را داشته باشد، با کوچکترین اغتشاشی، آن اغتشاش تشدید شده و جریان کاملاً آشفته میشود. لذا در صورتی که عدد رینولدز به اندازه کافی بزرگ باشد و اغتشاشات محیطی و جریانی نیز وجود داشته باشند، جریان آشفته میشود. زمانی که برای اولین بار اغتشاشات شکل گرفته و تشدید شوند، به لحاظ ماهیت این گونه جریانها ساختارهای آشفتگی به طور مرتب تکرار میشوند. به عبارت دیگر بخشی از ساختارها باعث تولید انرژی آشفتگی و بخش دیگری باعث اتلاف انرژی ساختارها باعث تولید انرژی آشفتگی میشوند. ساختارهای اتلافی با تبدیل انرژی جنبشی به انرژی درونی باعث اتلاف میشوند. لذا وقتی که تعادلی بین تولید و اتلاف انرژی جنبشی آشفتگی برقرار شد، یک جریان پایدار از نظر پدیدههای آشفتگی رخ می دهد. در این صورت هیچ لزومی برای میرا شدن اغتشاشات جریان آشفته و تبدیل آن به جریان آرام وجود ندارد.

 $Re_{\rm c}^{
m tip}=10^5$  برابر TSR=6 برابر وتر پره برای TSR=6 برابر اساس وتر پره برای عدد رینولدز یک است، البته در مقایسه با یک توربین باد مقیاس واقعی این عدد رینولدز یک مرتبه کوچکتر است. عدد رینولدز بر اساس وتر پره اثرات قابل توجهی بر مشخصههای عملکردی توربین باد دارد. برای مثال بیشینه قدرت تولیدی

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Sliding mesh technique

برای توربین بادی که در عدد رینولدز کمتری کار می کند خیلی کمتر از توربین باد با عدد رینولدز بالا است [24]. با اینحال مدیسی و آلفردسون [25] پیشنهاد کردند که گردابههای ناپایدار و ساختارهای جریان آشفته در ناحیه دنباله توربین تقریباً باید مستقل از عدد رینولدز  $Re_{\rm c}^{\rm tip}$  باشند. بر اساس قانون بقای مومنتم و انرژی، قدرت خروجی توربین متناسب با مکعب اختلاف سرعت است. از این رو یکی از عوامل تأثیرگذار بر طراحی توربینهای باد ضریب که نسبت انرژی سینتیکی دریافت شده از باد به کل انرژی باد است. این ضریب عبارت است از:

$$C_{\rm p} = \frac{P}{\frac{1}{2}\rho U_0^3 A} \tag{21}$$

### 2-5- روش حل

در این پژوهش برای گسستهسازی معادلات از نرم افزار انسیس فلوئنت استفاده شده است. حل گر استفاده شده از روش حجم محدود استفاده مى كند. ترم فشار از طريق الگوريتم سيمپل أبهدست مى آيد، در روش سيمپل ابتدا فشار پیش بینی و در مرحله بعدی اصلاح می شود. گسسته سازی مکانی معادله مومنتم بر مبنای تفاضل مرکزی محدود<sup>2</sup> و معادله فشار بر مبنای استاندارد است و گسسته سازی زمانی معادلات از مرتبه دوم ضمنی میباشد. شبکهبندی ساختار نیافته برای هندسه مورد نظر استفاده شده است. شبکه-بندی به حدی ریز شده است که جوابها مستقل از شبکه شوند. در روش شبیه سازی گردابه های بزرگ شبکه محاسباتی باید به شیوه ای انتخاب شود (DNS میدان سرعت فیلتر شده  $\overline{U}(\mathsf{x},\mathsf{t})$  شبکه نسبتا درشتی (نسبت به داشته باشد. فاصله شبكه محاسباتي با عرض فيلتر متناسب است. از اينرو هر چقدر شبکه محاسباتی ریزتر باشد حرکتهای شامل انرژی بیشتری حل می-شوند. با انتخاب شبکه درشتتر کسر قابل توجهی از انرژی در حرکتهای پسماند باقی میماند که باعث میشود شبیهسازی بهشدت به مدلسازی وابسته شود. ضریب  $C_{\rm p}$  برای یک توربین باد تنها در شبکههای محاسباتی مختلف بررسی شده است (جدول 1). مقایسه بین نتایج نشان میدهد تغییر چندانی در ضریب  $C_{\mathrm{p}}$  برای شبکه محاسباتی ریزتر از 2.7 میلیون وجود ندارد. از این رو شبکه محاسباتی 2.7 میلیون برای یک توربین باد تک در مطالعه حاضر انتخاب شده است. تعداد کل سلولهای شبکه محاسباتی برای دو توربین باد پشت سر هم حدود 4.6 میلیون است. گام زمانی معادل 0.000969 ثانيه است.

### 3- صحت سنجى و استقلال از شبكه حل عددى

در این بخش، نتایج شبیهسازی جریان حول یک توربین باد تک و دو توربین باد پشت سرهم (جهت چرخش موافق) با نتایج آزمایشگاهی و دو شبیهسازی دیگر به منظور اطمینان از درستی حل عددی مقایسه شده است. ضریب با نتایج تجربی برای یک توربین باد تک (شکل 7- الف) و دو توربین باد پشت

جدول 1 استقلال از شبکه

Table1 Grid independence		
اندازه شبكه	ضريب	سرعت متوسط گیری شده در راستای جریان در
محاسباتي	$C_{ m p}$	$\left( { m ms}^{ ext{-}1}  ight)$ مرکز تونل باد، $1{ m D}$ پس از توربین باد
1100000	0.3924	7.34
1800000	0.3965	7.59
2700000	0.4095	7.76
3400000	0.4102	7.80

<sup>1</sup> SIMPLE

سرهم مقایسه شده است (شکل7- ب). پروفیل سرعت بیبعد شده در راستای جریان و در امتداد خط افقی گذرنده از مرکز چرخش توربین باد برای دو توربین باد پشت سرهم در فاصله 1D و 4D پس از توربین باد با نتایج تجربیو دو مطالعه عددی دیگر مقایسه شده است (شکل 8). بین نتایج بهدست آمده و نتایج آزمایشگاهی تطابق خوبی وجود دارد. اختلاف متوسط بین کار حاضر و نتایج تجربی حدود 2 درصد است و بیشینه خطا در بعضی نقاط حدود 6 درصد است.

### 4- بحث و آناليز نتايج

در این قسمت نتایج کار حاضر ارایه شده و ضمن مقایسه با کارهای گذشته، تحلیل و تفسیر آنها نیز به اختصار گزارش شده است.

### 1-4- مقايسه ضريب توان

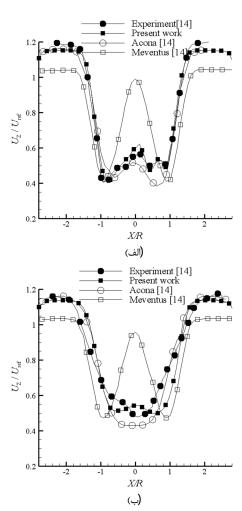
همان طور که ذکر شد، پرههای ساعتگرد با آینه کردن پرههای پاد ساعتگرد ساخته می شوند. از این رو انتظار می رود یک توربین باد ساعتگرد با یک توربین باد پاد ساعتگرد تحت شرایط مشابه ضریب توان یکسانی داشته باشد. شکل 9 ضریب توان در سرعتهای دورانی مختلف برای یک توربین باد ساعتگرد و پادساعتگرد را نشان می دهد. نتایج به دست آمده نشان می دهد ضریب توان در تمامی سرعتهای دورانی برای هر دو نوع توربین باد تقریباً یکسان است. در ادامه ضریب توان برای دو توربین باد پشت سرهم با دو پیکربندی جهت چرخش موافق و جهت چرخش مخالف محاسبه می شود. نتایج نشان می دهد ضریب توان حدود 4 درصد در توربین پایین دست برای پیکربندی جهت چرخش مخالف افزایش می باید. در ادامه فاصله بین توربین باد پایین دست و بالادست در پیکربندی جهت چرخش مخالف به منظور افزایش بازدهی کاهش داده می شود. کاهش فاصله بین دو توربین باد باعث افزایش بازدهی پیکربندی جهت چرخش مخالف امی شود (شکل 10).

### 2-4- گردابههای جدا شده از توربین باد

توربین باد پایین دست تحت تأثیر دنباله توربین باد بالادست است. در حقیقت ساختارهای آشفتگی بارهای دینامیکی و ارتعاشات قابل توجهی بر توربین باد پایین دست وارد می کنند. از این رو فهم بهتر ساختارهای آشفتگی در ناحیه دنباله توربین باد به منظور کمینه کردن بارهای دینامیکی حاصل از جریان باد بر توربینهای پایین دست و همچنین بهینه سازی طراحی مزارع بادی از اهمیت بسیاری برخوردار است. این موضوع احتیاج به دانش گستردهای درباره توزیع مکانی ساختارهای آشفته در ناحیه دنباله دارد. گردابههای مارپیچی جدا شده از پره ویژگی اصلی توربینهای باد محور افقی میباشند و نقش مهمی در ناحیه دنباله بازی می کنند. امروزه بسیاری از محققان تاکید کردهاند که ورتیسیتی برای مشخص کردن گردابه مناسب نمیباشد چون که قادر به تمایز بین حرکتهای برشی مطلق و حرکتهای چرخشی یک گردابه واقعی نمی باشد. در واقع این موضوع اهمیت استفاده از یک روش استخراج گردابه برای مشخص کردن و دنبال کردن ساختار گردابهها را نشان میدهد. روشها و الگوریتمهای زیادی برای مشخص کردن گردابهها توسط محققان پیشنهاد شده است. معروف ترین این روشها بر اساس استخراج گردابهها بر اساس تانسور گرادیان سرعت،  $\nabla u$ ، میباشند. بسته به روش استفاده شده معیارهای  $\lambda_{
m ci}$  محلی میتواند بر اساس متغیرهای  $\lambda_2$  ([26])،  $\Delta$  ([27])، و محلی میتواند بر اساس متغیرهای روش  $\lambda_{
m ci}$  باشند. در مطالعه حاضر روش  $\lambda_{
m ci}$  برای برشهای دو بعدی از میدان سرعت که توسط زو و همکاران [29] ارایه شده است، برای آشکارسازی

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Bounded central differencing

انرژی گردابهها در فاصله جدایش کمتر باشد. اثرات گردابههای جدا شده از ته پره در ناحیه دنباله دور در هیچ کدام از پیکربندیهای مورد نظر مشاهده نمی شود.



**Fig. 8** Comparison of time averaged velocity profile along the horizontal lines centered at 1D (a) and 4D (b) in downstream of a two in line turbines

شکل 8 مقایسه سرعت متوسط گیری شده زمانی در امتداد خط افقی در پایین دست توربین باد در پیکربندی با دو توربین باد پشت سرهم (الف) 1D (ب

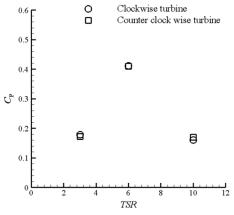
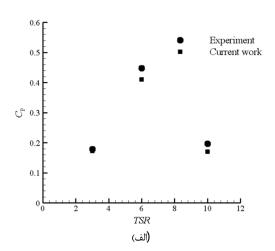
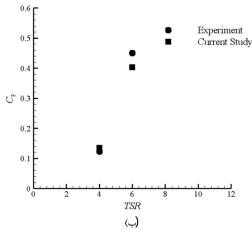


Fig 9 Power coefficient comparison in a clockwise and counter clock wise turbine

شکل 9 مقایسه ضریب توان در یک توربین باد ساعتگرد و پاد ساعتگرد

گردابهها استفاده خواهد شد. تعریف عددی و مفهوم فیزیکی روش  $\lambda_{
m ci}$  توسط زو و همکاران ارائه شده است. شکل 11 گردابههای جدا شده از توربین باد در میدان سرعت لحظهای برای یک پیکربندی جهت چرخش موافق و دو پیکربندی جهت چرخش مخالف با فاصله جدایش متفاوت را نشان می دهد. گردابههای پشت توربین باد پاییندست نسبت به گردابههای توربین باد بالادست بیشتر پخش شدهاند (شکلهای 11-الف و ب). این موضوع می تواند به خاطر اثرات گردابههای جدا شده از توربین باد بالادست باشد که اثرات گردابههای جدا شده از توربین باد پایین دست را تقویت کرده است. در ناحیه دنباله دور اثرات گردابههای جدا شده از لبه پره برای پیکربندی جهت چرخش موافق در نیمه بالایی و پایینی تونل باد مشابه است ولی در ییکر-بندی جهت چرخش مخالف اثرات این گردابهها در ناحیه پایینی تونل باد نسبت به ناحیه بالایی تشدید شده است. با کاهش فاصله جدایش در z=0.4-0.8 پیکربندی جهت چرخش مخالف (شکل 11- ج) در فاصله بین اثرات گردابههای جدا شده از پره دیده نمی شود. این موضوع می تواند بخاطر جذب انرژی این گردابهها توسط توربین باد پایین دست باشد. همچنین در ناحیه دنباله دور اثرات گردابهها در فاصله جدایش 1D نسبت به فاصله جدایش 3D کمتر شده است. این موضوع می تواند بخاطر برداشت بیشتر





**Fig 7**  $C_P$  comparison (a) single turbine, (b) two in line turbines. TSR = 6 for upstream wind turbine and TSR = 4 for downstream wind turbine ...  $C_P$  شكل 7 مقايسه ضريب  $C_P$  (الف) يك توربين باد پاي دست و  $C_P$  براى توربين باد پايين دست است  $C_P$  براى توربين باد پايين دست است

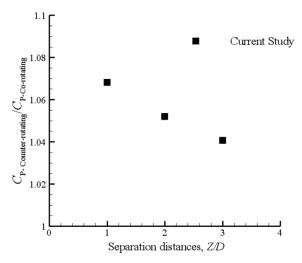


Fig 10 Power coefficient at different separation distances in counter-rotating configuration

شکل 10 ضریب توان در فواصل جدایش مختلف در پیکربندی جهت چرخش مخالف

### 3-4- پروفیل سرعت

نتایج متوسط گیری شده پروفیل بیبعد سرعت در راستای جریان در شکل 12 برای یک پیکربندی جهت چرخش موافق و دو پیکربندی جهت چرخش مخالف با فواصل جدایش متفاوت نمایش داده شده است. با افزایش فاصله پایین دست سرعت در راستای جریان افزایش پیدا می کند و دنباله بازیابی می شود. در تمای پیکربندی ها دو نقطه کمینه محلی در محل قرار گیری لبه پره و یک نقطه کمینه در انتهای پره یا محل قرارگیری توپی دیده میشود. کاهش سرعت در لبه پره می تواند بخاطر گردابه های جدا شده از لبه پره باشد که در بخش قبل مشاهده شد. بهعبارت دیگر ساختارهای آشفتگی ایجاد شده در ناحیه دنباله توربین بهنحوی تشکیل می گردد که این نواحی کم سرعت را ایجاد می کنند. دلیل دیگر کاهش سرعت در این نواحی می تواند به این خاطر باشد که انرژی بیشتری در ناحیه لبه پره نسبت به ته پره از جریان باد دریافت میشود که بهخاطر بیشتر بودن سرعت در لبه پره نسبت به ته پره است. توزیع سرعت در ناحیه دنباله نزدیک در دو پیکربندی جهت چرخش مخالف نسبت به پیکربندی جهت چرخش موافق تقارن بیشتری دارد. در کل پروفیل سرعت در شکل 12 برای هر سه پیکربندی تفاوت عمدهای با یکدیگر ندارد. از این رو می توان نتیجه گرفت سرعت در راستای جریان نمی تواند عامل افزایش بازدهی در پیکربندی جهت چرخش مخالف باشد.

شکل 13 نتایج متوسط گیری شده پروفیل بی بعد سرعت عمودی برای یک پیکربندی جهت چرخش موافق و دو پیکربندی جهت چرخش مخالف با فواصل جدایش متفاوت را نشان می دهد. بر اساس قانون بقای مومنتم کاهش سرعت در راستای جریان باعث افزایش سرعتهای جانبی می شود. از این رو با افزایش فاصله پایین دست سرعت در راستای جریان افزایش ولی سرعتهای جانبی کاهش می یابند. یک ناحیه مثبت و یک ناحیه منفی در پروفیل سرعت عمودی در پیکربندی جهت چرخش موافق دیده می شود. در پیکربندی جهت چرخش مخالف (شکلهای 13- ب و ج) دو ناحیه منفی و دو ناحیه مثبت کده می شود که به صورت متناوب در کنار یکدیگر قرار گرفتهاند. همان طور که قبلاً اشاره شد دنباله خلاف جهت چرخش پره می چرخد از این رو در پیکربندی جهت پیکربندی جهت چرخش مخالف دنباله توربین باد پایین دست خلاف جهت دنباله توربین باد پایین دست عمودی در شکلهای 13- ب و ج بخاطر نفوذ دنباله توربین باد پایین دست در دنباله در بین باد پایین دست در دنباله در بین باد پایین دست در دنباله در بین باد پایین دست در دنباله در سرت باد پایین دست در دنباله در بین باد پایین دست در دنباله در شکلهای 13- ب و ج بخاطر نفوذ دنباله توربین باد پایین دست در دنباله در بین باد پایین دست در دنباله در شکلهای 13- ب و ج بخاطر نفوذ دنباله توربین باد پایین دست در دنباله در دنباله در بین باد پایین دست در دنباله در دنباله در دنباله توربین باد پایین دست در دنباله در دنبال

توربین باد بالادست است که نواحی مثبت و منفی را کنار یکدیگر ایجاد می کند. این الگوی توزیع سرعت با حرکت به سمت پاییندست تونل باد هموارتر شده و سرعت عمودی اضمحلال می رود. مقایسه شکلهای 13- الف و ب نشان می دهند که سرعت عمودی در پیکربندی جهت چرخش مخالف نسبت به پیکربندی جهت چرخش موافق کاهش قابل توجهای داشته است. از این رو می توان چنین نتیجه گرفت افزایش بازدهی توربین باد پاییندست در پیکربندی جهت چرخش مخالف بخاطر سرعتهای جانبی می باشد. مقایسه شکلهای 13- ب و ج نشان می دهد که کاهش فاصله جدایش بین دو توربین باد باعث افت بیشتر میدان سرعت عمودی شده است که فرضیه بالا را تایید می کند.

### 4-4- شدت آشفتكي

شدت آشفتگی به عنوان معیاری برای بارهای ناشی از خستگی بر بخشهای مختلف یک توربین باد استفاده می شود. در شکل 14 متوسط زمانی شدت آشفتگی در فواصل مختلف برای یک پیکربندی جهت چرخش موافق و دو پیکربندی جهت چرخش مخالف نمایش داده شده است. شدت آشفتگی در ابتدای تونل باد نسبت به شدت آشفتگی پس از توربین باد بسیار ناچیز است. از این رو مطالعه شدت آشفتگی پس از توربین باد به منظور نصب توربینهای باد پایین دست در یک مزرعه بادی از اهمیت بسیاری برخوردار است. در شکل 14 دو نقطه بیشینه محلی در محل قرارگیری لبههای پره و یک نقطه کمینه در ناحیه ته پره و توپی برای تمامی پیکربندیها دیده میشود. با افزایش فاصله پایین دست پروفیل توزیع شدت آشفتگی هموارتر می شود. نقاط بیشینه محلی نشان دهنده گردابههای جدا شده از لبه پره میباشد. با افزایش فاصله پاییندست برای تمامی پیکربندیهای مورد مطالعه شدت آشفتگی افزایش مییابد. در شکل 14 توزیع شدت آشفتگی برای تمامی پیکربندیها در فواصل پایین دست مختلف تقریباً مشابه است بجز شکل 14- ج در این پیکربندی افزایش شدت آشفتگی تا فاصله 5D بسیار آهسته است ولی از فاصله 5D تا 7D افزایش ناگهانی شدت آشفتگی مشاهده میشود. با اینحال در فاصله 7D نیز شدت آشفتگی در پیکربندی جهت چرخش مخالف با فاصله جدایش 1D از دو پیکربندی دیگر کمتر است.

### 5- نتيجه گيري

مطالعه حاضر بر اثرات چرخش پرههای توربین باد پاییندست در پیکربندی با دو توربین باد پشت سر هم متمرکز است. برای مطالعه جریان حول توربین باد از روش شبیهسازی گردابههای بزرگ استفاده شده است. میدان جریان در یک پیکربندی جهت چرخش مخاف با فاصله جدایش متفاوت بررسی شده است. نتایج مطالعه حاضر با نتایج تجربی گزارش شده در کارهای گذشته تطابق خوبی دارد. پرههای ساعتگرد با آینه کردن پرههای پاد ساعتگرد ساخته شده است. همانطور که انتظار میرود در یک توربین باد تنها با جهت چرخش ساعتگرد و پاد ساعتگرد در سرعتهای یک توربین باد تنها با جهت چرخش ساعتگرد و پاد ساعتگرد در سرعتهای دورانی متفاوت ضریب توان تقریباً مشابه است، در حالی که در یک پیکربندی به با جهت چرخش مخالف با فاصله جدایش 3D نسبت به پیکربندی جهت چرخش موافق ضریب توان توربین باد پاییندست حدود 4 درصد بیشتر است. با کاهش فاصله جدایش ضریب توان افزایش بیشتری دارد.

در مطالعه حاضر از روش  $\lambda_{ci}$  به منظور استخراج گردابههای جدا شده از پره استفاده شده است. گردابههای جدا شده از توربین باد بالادست اثرات گردابههای جدا شده از توربین باد پایین دست را تشدید می کنند. کاهش

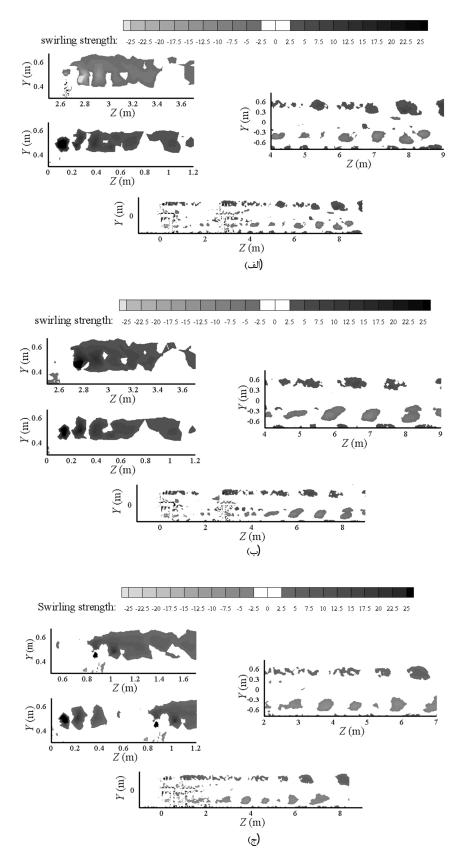
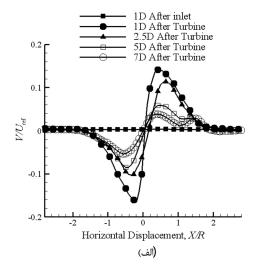
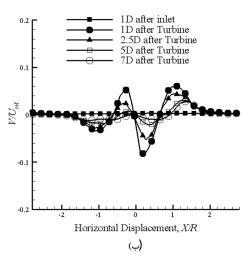
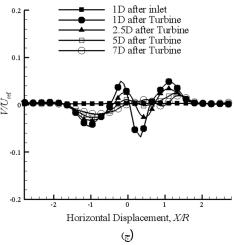


Fig. 11 Swirling strength in the instantaneous velocity field (a) co-rotating configuration (b) counter-rotating configuration (c) counter-rotating configuration by separation distance of 1D شکل 11 قدرت چرخش در میدان سرعت لحظه ای (الف) پیکربندی جهت چرخش مخالف با فاصله ۱D حدایث 1D

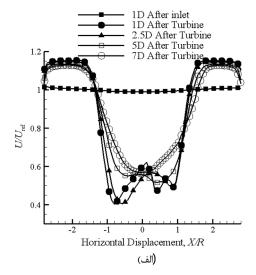


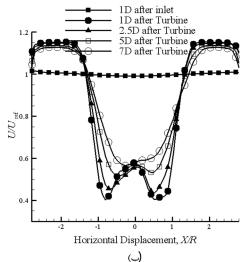




**Fig 13** Comparison of time averaged cross stream velocity profile (a) co-rotating configuration (b) counter-rotating configuration (c) counter-rotating configuration by separation distance of 1D

شکل 13 مقایسه پروفیل متوسط گیری شده زمانی سرعت عمودی (الف) پیکربندی جهت چرخش مخالف (ج) پیکربندی جهت چرخش مخالف با فاصله جدایش 1D چرخش مخالف با فاصله جدایش





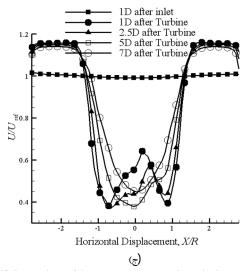


Fig 12 Comparison of time averaged streamwise velocity profile (a) corotating configuration (b) counter-rotating configuration (c) counter-rotating configuration by separation distance of 1D

شکل 12 مقایسه پروفیل متوسط گیری شده زمانی سرعت در راستای جریان (الف) پیکربندی جهت چرخش موافق (ب) پیکربندی جهت چرخش مخالف (چ) پیکربندی جهت چرخش مخالف با فاصله جدایش 1D

فاصله جدایش بین دو توربین باد باعث میشود اثرات گردابهها در فاصله z=0.4-0.8 دیده نشود. این موضوع حذف و از بین بردن گردابههای جدا شده از توربین باد بالادست توسط توربین باد پایین دست را تأیید می کند. همچنین کاهش فاصله جدایش بین دو توربین باد باعث کاهش اثرات گردابه-ها در ناحیه دنباله دور می شود. مطالعه میدان سرعت نشان می دهد در ناحیه پشت توربین باد در تمامی پیکربندیها سرعت در راستای جریان کاهش و در راستای عمودی افزایش مییابد. با حرکت به سمت پایین دست سرعت در راستای جریان افزایش و دنباله بازیابی میشود ولی سرعت عمودی کاهش می یابد و اضمحلال می رود. نقاط کمینه محلی در محل قرار گیری نوک پره در میدان سرعت در راستای جریان می تواند بخاطر گردابههای جدا شده از پره یا برداشت بیشتر انرژی در لبه پره باشد. پروفیل سرعت در راستای جریان برای تمامی پیکربندیها تفاوت اندکی دارد. این موضوع نشان میدهد که در پیکربندی جهت چرخش مخالف سرعت در راستای جریان تأثیری در افزایش بازدهی توربین باد پایین دست ندارد. در پیکربندی جهت چرخش موافق میدان سرعت عمودی یک یک ناحیه مثبت و یک ناحیه منفی دارد ولی در پیکربندی جهت چرخش مخالف دو ناحیه مثبت و دو ناحیه منفی دارد. دلیل به وجود آمدن چنین الگویی در پیکربندی جهت چرخش مخالف نفوذ دنباله توربین باد پایین دست در دنباله ایجاد شده توسط توربین باد بالادست است. میدان سرعت عمودی در پیکربندی جهت چرخش مخالف نسبت به پیکربندی جهت چرخش موافق افت شدیدی دارد و با کاهش فاصله جدایش این افت سرعت بیشتر میشود. از این رو میتوان نتیجه گرفت سرعتهای جانبی در پیکربندی جهت چرخش مخالف باعث افزایش بازدهی توربین باد پایین دست می شوند.

بررسی شدت آشفتگی نشان میدهد دو نقطه بیشینه محلی در محل قرارگیری لبههای پره و یک نقطه کمینه در ناحیه ته پره و توپی برای تمامی پیکربندیها وجود دارد. نقاط بیشنه محلی می تواند بخاطر وجود گردابههای جدا شده از لبه پره باشد و نقطه کمینه محلی به خاطر گردابههای جدا شده از برج نگهدارنده توربین باد است. در تمام پیکربندیها با افزایش فاصله پایین دست شدت آشفتگی افزایش می یابد. پیکربندی جهت چرخش موافق و جهت چرخش مخالف با فاصله جدایش یکسان الگوی مشابهای از شدت آشفتگی را نمایش می دهند. با این حال کاهش فاصله جدایش بین دو توربین باد باعث می شود شدت آشفتگی کاهش یابد.

### 6- فهرست علائم

 $(m^2)$  مساحت A

ضریب توان  $C_{
m p}$ 

ثابت اسماگورینسکی  $C_s$ 

 $(s^{-2}m^2)$  انرژی سینتیکی ایزوتروپیک  $k_r$ 

(kgm<sup>-1</sup>s<sup>-2</sup>) ميدان فشار فيلتر شده  $\overline{P}$ 

(kgms<sup>-3</sup>) انرژی سینتیکی باد P

(m) شعاع روتور *R* 

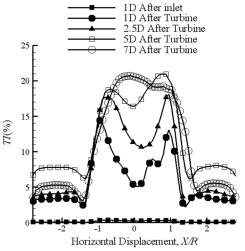
عدد رینولدز بر اساس نوک پره  $Re_c^{
m tip}$ 

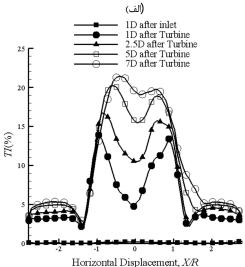
 $(s^{-1})$  نرخ کرنش فیلتر شده مشخصه  $\overline{S}$ 

 $ar{(s^{-1})}$  تانسور نرخ کرنش فیلتر شده  $ar{S}_{ij}$ 

TI شدت آشفتگی

 $(ms^{-1})$  سرعت مرجع  $U_{ref}$ 





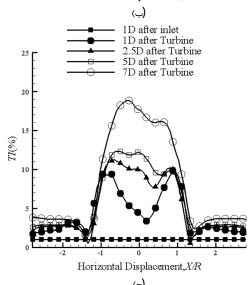


Fig. 14 Comparison of time averaged turbulence intensity profile (a) co-rotating configuration (b) counter-rotating configuration (c) counter-rotating configuration by separation distance of 1D شكل 14 مقايسه پروفيل متوسط گيری شده زمانی شدت آشفتگی (الف) پيکربندی جهت چرخش موافق (ب) پيکربندی جهت چرخش مخالف (ج) پيکربندی جهت

چرخش مخالف با فاصله جدایش 1D

- simulation studies of the effects of alignment and wind farm length, *Journal of Renewable and Sustainable Energy*, Vol. 6, No. 2, pp. 1–14, 2014.
- [10]S. Aubrun, S. Loyer, P.E. Hancock, P. Hayden, Wind turbine wake properties: Comparison between a non-rotating simplified wind turbine model and a rotating model, *Journal of Wind Engineering* and *Industrial Aerodynamics*, Vol. 120, No. 1, pp. 1–8, 2013.
- [11]H. Hu, Z. Yang, P. Sarkar, Dynamic wind loads and wake characteristics of a wind turbine model in an atmospheric boundary layer wind, *Experiments in Fluids*, Vol. 52, No. 5, pp. 1277–1294, 2012.
- [12]T. Maeda, Y. Kamada, J. Murata, S. Yonekura, T. Ito, A. Oawa, T. Kogaki, Wind tunnel study on wind and turbulence intensity profiles in wind turbine wake, *Journal of Thermal Science*, Vol. 20, No. 2, pp. 127–132, 2011.
- [13]P. Å. Krogstad P. E. Eriksen, 'Blind test' calculations of the performance and wake development for a model wind turbine, *Renewable Energy*, Vol. 50, No.1, pp. 325–333, 2013.
- [14]F. Pierella, E. Eriksen, L. Sætran, Invitation to the 2012 'Blind test 2' Workshop Calculations for two wind turbines in line, No. October, pp. 1–11, 2012.
- [15]S. B. Pope, Turbulent Flows, pp. 351-558, Cambridge University Press, 2000
- [16]J. Smagorinsky, General Circulation Experiments With the Primitive Equations, *Monthly Weather Review*, Vol. 91, No. 3, pp. 99–164, 1963.
- [17]M. Germano, U. Piomelli, P. Moin, W. H. Cabot, A dynamic subgrid-scale eddy viscosity model, *Phys. Fluids A Fluid Dyn.*, Vol. 3, No. 7, p. 1760, 1991.
- [18]D. K. Lilly, A Proposed Modification of the Germano-Subgrid-Scale Closure Method, *Physics of Fluids A*, Vol. 4, No. 3, pp. 633–635, 1992.
- [19]C. Meneveau, T. S. Lund, W. H. Cabot, A Lagrangian dynamic subgrid-scale model of turbulence, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 319, No. 1, pp. 353–385, 1996.
- [20]J. Bardina, J. H. Ferziger, W. C. Reynolds, Improved subgrid models for large eddy simulation, 13th Fluid and Plasma Dynamics Conference, Stanford University, CA, United States, July 14-16, 1980
- [21]R. A. Clark, J. H. Ferziger, W. C. Reynolds, Evaluation of subgridscale models using an accurately simulated turbulent flow, Journal of Fluid Mechanics, Vol. 91, No. 1, pp. 1–16, 1979.
- [22]J. L. Tangler, D. M. Somers, NREL airfoil families for HAWTs, Proceedings of the American Wind Energy Association Wind power Conference, Washington, National Renewable Energy Laboratory; January 1995.
- [23]D. Somers, Design and experimental results for the S825 Airfoil, Technical Report NREL/SR-500-36344, National Renewable Energy Laboratory, 1999.
- [24]P. H. Alfredsson, J. A. Dahlberg, P. E. J. Vermeulen, A comparison between predicted and measured data from wind turbine wakes, Wind Engineering, Vol. 6, No. 3, pp. 149–155, 1982.
- [25]D. Medici, P. H. Alfredsson, Measurements on a wind turbine wake: 3D Effects and bluff body vortex shedding, Wing Energy, Vol. 9, No. 3, pp. 219–236, 2006.
- [26] J. Jeong, F. Hussain, On the identification of a vortex, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 285, No. 1, pp. 69–94, 1995.
- [27] A. E. Perry, M. E. Chong, B. J. Cantwell, A general classification of three-dimensional flow fields, *Physics of Fluids A*, Vol. 2, No. 5, pp. 765–777, 1990.
- [28]J. C. R. Hunt, A. A. Wray, P. Moin, Eddies, stream, and convergence zones in turbulent flows, report ctr-s88. Center for Turbulence Research, pp. 193-208, 1988.
- [29]J. Zhou, R. J. Adrian, S. Balachandar, T. M. Kendall, Mechanism for generating coherent packets of hairpin vortices in channel flow, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 387, No. 1, pp. 353–396, 1999.

```
(ms^{-1}) ميدان سرعت لحظهاي U
                (ms^{-1}) سرعت در راستای جریان U_7
                           (ms<sup>-1</sup>) سرعت عمودی U_{\rm v}
         ({
m ms}^{-1}) میدان سرعت فیلتر شده مکانی \overline{U}
(ms^{-1}) میدان سرعت متوسط گیری شده زمانی \langle U \rangle
                    (\text{ms}^{-1}) میدان سرعت پسماند u'
                    (ms^{-1}) میدان سرعت نوسانی u
           (m^2s^{-2}) ضرب سرعتهای فیلتر شده \overline{U}_i\overline{U}_i
                (m^2s^{-2}) ضرب فیلتر شده سرعت \overline{U_i}\overline{U_i}
                    (\mathrm{m}^2\mathrm{s}^{-2}) تانسور تنش رینولدز \langle u_iu_j
angle
                              (\text{ms}^{-1}) سرعت نسبی \vec{v}_r
                            نسبت سرعت نوک پره
                                                              TSR
                                                   علائم يوناني
                                    تابع کرانکر دلتا \delta_{
m ii}
                                   (m) عرض فیلتر \Delta
                                      قدرت چرخش \lambda_{ci}
                    (\mathrm{m}^2\mathrm{s}^{-1}) ويسكوزيته گردابهاى \nu_r
              (m) مقیاس طولی اسماگورینسکی \ell_s
                                  ρ چگالی (kgm<sup>-3</sup>)
       (\mathrm{m}^2\mathrm{s}^{-2}) تانسور تنش پسماند ایزوتروپیک تانسور تنش پسماند
  (m^2s^{-2}) تانسور تنش پسماند غیر ایزوتروپیک 	au_{ii}^R
                                سرعت دورانی (s<sup>-1</sup>)
```

### 7- مراجع

- D. Chen, W. Zhang, Exploitation and research on wind energy, *Energy Conservation Technology*, Vol. 4, No. 1, pp. 339–343, 2007.
- [2] Y. Li, K. J. Paik, T. Xing, P. M. Carrica, Dynamic overset CFD simulations of wind turbine aerodynamics, *Renewable Energy*, Vol. 37, No. 1, pp. 285–298, 2012.
- [3] I. Grant, P. Parkin, X. Wang, Optical vortex tracking studies of a horizontal axis wind turbine in yaw using laser-sheet, flow visualisation, *Experiments in Fluids*, Vol. 23, No. 6, pp. 513–519, 1997.
- [4] L. J. Vermeer, J. N. Sørensen, A. Crespo, Wind turbine wake aerodynamics, *Progress in Aerospace Sciences*, Vol. 39, No. 6–7, pp. 467–510, 2003.
- [5] F. Massouh I. Dobrev, Exploration of the vortex wake behind of wind turbine rotor, *J Journal of Physics: Conference Series*, Vol. 75, p. 012036, 2007.
- [6] W. Zhang, C. D. Markfort, F. Porté-Agel, Near-wake flow structure downwind of a wind turbine in a turbulent boundary layer, *Experiments in Fluids*, Vol. 52, No. 5, pp. 1219–1235, 2012.
- [7] J. O. Mo, A. Choudhry, M. Arjomandi, R. Kelso, Y. H. Lee, Effects of wind speed changes on wake instability of a wind turbine in a virtual wind tunnel using large eddy simulation, *Journal of Wind Engineering and Industrial Aerodynamics*, Vol. 117, pp. 38– 56, 2013.
- [8] F. Porté-Agel, Y.-T. Wu, H. Lu, R. J. Conzemius, Large-eddy simulation of atmospheric boundary layer flow through wind turbines and wind farms, *Journal of Wind Engineering and Industrial Aerodynamics*, Vol. 99, No. 4, pp. 154–168, 2011.
- [9] R. J. A. M. Stevens, D. F. Gayme, C. Meneveau, Large eddy